

# Simpliziale Komplexe

J. Schwulst (j\_schw26@uni-muenster.de)

21. April 2010

In diesem Vortrag werden zuerst einige topologische Grundlagen definiert und anschließend der Begriff des Simplicialen Komplexes erarbeitet und kurz umrissen.

## 1 Topologien

Wenn man  $\mathbb{R}$  als metrischen Raum betrachtet, dann entwickelt sich schnell der Begriff der offenen Menge. In ihr muss jeder Punkt eine offene  $\epsilon$ -Umgebung haben. Will man dieses Konzept verallgemeinern, indem man einige charakteristische Merkmale herausgreift, kommt man zu dem Konzept der Topologie.

**Definition 1.1.** Sei  $X$  eine Menge. Eine Topologie  $I$  auf  $X$  ist ein Teilmengensystem mit folgenden Eigenschaften:

1.  $\emptyset, X \in I$
2. Sind  $O_j \in I$ ,  $j \in J$ , so ist  $\bigcup_{j \in J} O_j \in I$
3. Sind  $O_1, \dots, O_n \in I$ , so ist  $\bigcap_{j=1}^n O_j \in I$

Die  $O_j$  heißen offene Mengen der Topologie. Das Paar  $(X, I)$ , kurz  $X$ , heißt topologischer Raum.

**Bemerkung 1.2.** Jeder metrische Raum  $M$  ist offensichtlich topologisierbar via den  $\epsilon$ -Umgebungen. Genauer:  $U$  ist offen, falls zu jedem  $x \in U$  ein  $\epsilon \geq 0$  existiert, mit  $U_\epsilon(x) := \{y \in M \mid d(x, y) < \epsilon\} \subset U$ , wobei  $d(x, y)$  die Metrik sei.

Jedoch ist die kleinste Topologie auf  $X$  jene, welche nur aus  $X$  und der leeren Menge besteht. Insbesondere ist  $X$  unter diesen Umständen nicht Hausdorffsch und damit auch nicht metrisierbar, falls  $X$  mindestens 2 Punkte hat.

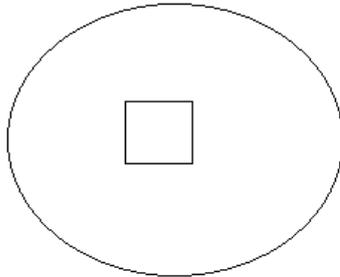
**Definition 1.3.** Sei  $(X, I)$  ein topologischer Raum. Ist  $Y \subseteq X$ , so ist

$$I_Y := \{Y \cap U, U \in I\}$$

eine Topologie, genannt Unterraum-Topologie auf  $Y$ .  $(Y, I_Y)$  wird Unterraum von  $(X, I)$  genannt. Ist  $X$  metrisierbar, so ist  $Y$  auch metrisierbar.

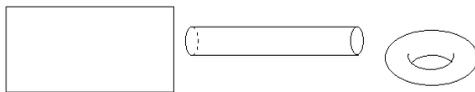
**Definition 1.4.** Seien  $X_1, \dots, X_n$  topologische Räume. Eine Menge  $O \subset \prod_{i=1}^n X_i$  ist ein Element der Produkt-Topologie, falls zu jedem Punkt  $x \in O$  offene Mengen  $O_i \subset X_i$  existieren, mit  $x \in \prod_{i=1}^n O_i \subset O$ .

**Beispiel 1.5.**  $\mathbb{R}^n$  wird so kanonisch als Produkt ein topologischer Raum.  $O \subset \mathbb{R}^n$  offen  $\Leftrightarrow$  zu jedem  $x = (x_1, \dots, x_n) \in O$  existiert ein  $\epsilon > 0$  mit  $\prod_{i=1}^n U_\epsilon(x_i) \subset O$



**Definition 1.6.** Sei  $X$  ein topologischer Raum und  $\sim$  eine Äquivalenzrelation auf  $X$ . Eine Teilmenge  $U \subset X/\sim$  heißt offen in der Quotienten-Topologie, wenn  $\pi^{-1}(U)$  offen in  $X$  ist, wobei  $\pi : X \rightarrow X/\sim$ ,  $\pi(x) = [x]$  die kanonische Projektion ist. Mit dieser Topologie heißt  $X/\sim$  Quotientenraum von  $X$  nach  $\sim$ .

**Beispiel 1.7.**



**Definition 1.8.** Seien  $X, Y$  topologische Räume. Eine Abbildung  $f : X \rightarrow Y$  heißt stetig, falls für jede offene Teilmenge  $U \subseteq Y$  ihr Urbild  $f^{-1}(U)$  eine offene Teilmenge von  $X$  ist.

**Bemerkung 1.9.** Für  $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  wird so das übliche  $\epsilon - \delta$  Kriterium beschrieben.

**Definition 1.10.** Seien  $X, Y$  topologische Räume. Eine Abbildung  $f : X \rightarrow Y$  heißt Homöomorphismus, falls  $f$  stetig ist und eine stetige Umkehrabbildung besitzt. Existiert ein solches  $f$ , heißen  $X$  und  $Y$  homöomorph.

**Beispiel 1.11.**  $(0,1)$  ist mittels  $x \mapsto \tan((x - \frac{1}{2})\pi)$  homöomorph zu  $\mathbb{R}$ .

**Definition 1.12.** Seien  $X, Y$  topologische Räume,  $f : X \rightarrow Y, g : X \rightarrow Y$  stetige Abbildungen. Eine Homotopie von  $f$  und  $g$  ist eine stetige Abbildung  $H : X \times [0, 1] \rightarrow Y$  mit  $H(x, 0) = f(x)$  und  $H(x, 1) = g(x)$ . Existiert ein solches  $H$  sagt man  $f$  ist homotop zu  $g, f \sim g$ .

**Beispiel 1.13.** Sei  $X = S^1 \subset \mathbb{R}^2$  der Einheitskreis in der Ebene und  $Y = \mathbb{R}^2$  die ganze Ebene,  $f(x) = x, g(x) = 0$ . Dann sind  $f$  und  $g$  homotop, denn  $H : X \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, H(x, t) = (1 - t)f(x)$ .

## 2 Simplizes

Es gibt viele Wege einen topologischen Raum darzustellen. Einer davon geht über die Gliederung des Raumes in einfache Teile.

**Definition 2.1.** Seien  $u_0, \dots, u_k \in \mathbb{R}^d$ .

1.  $x = \sum_{i=0}^k \lambda_i u_i, \lambda_i \in \mathbb{R}$ , heißt affine Kombination der  $u_i$ , falls  $\sum_{i=0}^k \lambda_i = 1$  gilt.
2. Eine affine Kombination  $x = \sum_{i=0}^k \lambda_i u_i$  heißt konvexe Kombination, falls alle  $\lambda_i \geq 0$  sind. Die Menge der Konvexen Kombinationen heißt konvexe Hülle
3. Die  $u_i$  heißen affin unabhängig, falls die  $u_i - u_0, i = 1, \dots, k$  linear unabhängig sind.

**Definition 2.2.** Seien  $u_0, \dots, u_k \in \mathbb{R}^d$ , affin unabhängig. Ein  $k$ -Simplex  $\sigma$  ist die konvexe Hülle der  $u_i$ , schreibe  $\sigma = \text{conv}\{u_0, \dots, u_k\}$ . Nach 2.1.1 hat er die Dimension  $k$ . Jede Teilmenge  $T$  der  $\{u_i, i = 0, \dots, k\}$  besteht wieder aus affin unabhängigen Punkten, ihre konvexe Hülle nennt man Seite, bzw. echte Seite, falls  $T$  echte Teilmenge ist.

**Beispiel 2.3.** Ein 0-Simplex ist ein Punkt, ein 1-Simplex eine Strecke, ein 2-Simplex ein Dreieck, ein 3-Simplex ein Tetraeder. Dies sieht man z.B. für den 1-Simplex anhand  $x = ta_0 + (1-t)a_1$

**Definition 2.4.** Ein Simplicialer Komplex  $K$  in  $\mathbb{R}^n$  ist eine endliche Menge von Simplex, so dass

1. Jede Seite von einem Simplex  $\sigma \in K$  ist wieder in  $K$ .
2. Für  $\sigma_1, \sigma_2 \in K$  gilt:  $\sigma_1 \cap \sigma_2 = \emptyset$  oder  $\sigma_1 \cap \sigma_2$  ist eine Seite von  $\sigma_1$  und  $\sigma_2$

**Beispiel 2.5.**

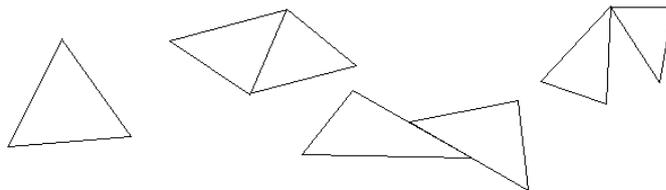


Abbildung 1: Drei davon sind Simpliciale Komplexe

**Definition 2.6.** Sei  $|K|$  die Untermenge von  $\mathbb{R}^n$ , welche aus der Vereinigung der Simplex aus  $K$  besteht. Man nennt  $|K|$  Polyeder. Eine Teilmenge  $A \subset |K|$  ist abgeschlossen in  $|K|$ , g.d.w.  $A \cap \sigma$  abgeschlossen ist in jedem  $\sigma \in K$ , mittels der Teilraum-Topologie auf  $\sigma \in \mathbb{R}$

**Bemerkung 2.7.** Im Allgemeinen (also z.B.  $\mathbb{R}^k$ , mit  $k$  nicht endlich) ist die Topologie  $I$  aus Definition 2.6 feiner als die Topologie  $I'$ , welche  $|K|$  als Unterraum von  $\mathbb{R}^n$  erbt (d.h.  $I' \subset I$ ). Wenn  $|K|$  jedoch, wie bei uns, endlich ist, stimmen  $I$  und  $I'$  jedoch überein.  $|K|$  ist Hausdorffsch und kompakt, da es eine endliche Vereinigung von kompakten Unterräumen  $\sigma$  ist.

Um Simpliciale Komplexe genauer untersuchen zu können, kann man sich die Frage stellen, was genau seine wichtigsten Charakteristika sind. Nimmt man nur die Eckenmengen seiner Simplizes landet man bei einem *Abstrakten* Simplicialen Komplex.

**Definition 2.8.** Seien  $\alpha_0, \dots, \alpha_n$  endliche Mengen.  $A := \{\alpha_0, \dots, \alpha_n\}$  heißt abstrakter Simplicialer Komplex, falls gilt:

$$\alpha \in A, \beta \subseteq \alpha \Rightarrow \beta \in A$$

**Bemerkung 2.9.** Die Mengen in  $A$  sind seine Simplizes,  $\dim \alpha := \text{card}(\alpha) - 1$ ,  
 $\dim A := \max_{\alpha \in A} \dim(\alpha)$

**Definition 2.10.** Die Punkt-Menge  $V_A$  von  $A$  ist die Vereinigung aller  $\alpha \in A$  mit  $\text{card} \alpha = 1$ .

Sei  $K$  ein Simplicialer Komplex,  $V_K$  seine Ecken-Menge. Ein Ecken-Schema von  $K$  ist die Menge  $\mathcal{K}$  von allen Teilmengen  $\{\alpha_0, \dots, \alpha_n\} \subseteq V_K$ , so dass die Punkte  $\alpha_0, \dots, \alpha_n$  einen Simplex in  $K$  aufspannen.  $K$  heißt geometrische Realisierung von  $\mathcal{K}$ .

**Satz 2.11.** Jeder abstrakte simpliciale Komplex  $A$  mit Dimension  $d$ , hat eine geometrische Realisierung in  $\mathbb{R}^{2d+1}$ .

*Beweis.* Sei  $A$  ein Abstrakter Simplicialer Komplex,  $V_A$  seine Punkt-Menge.

Sei  $f : V_A \rightarrow \mathbb{R}^{2d+1}$  eine Injektion, wobei das Bild eine Menge von Punkten in allgemeiner Lage ist. Genauer sind also immer  $2d + 2$  oder weniger Punkte affin unabhängig. Seien  $\alpha, \alpha_0$  Simplizes in  $A$ ,  $k = \dim \alpha$ ,  $k_0 = \dim \alpha_0$ . Es gilt  $\text{card}(\alpha \cup \alpha_0) = \text{card} \alpha + \text{card} \alpha_0 - \text{card}(\alpha \cap \alpha_0) \leq k + k_0 + 2 \leq 2d + 2$ . Also sind die Punkte in  $f(\alpha \cup \alpha_0)$  affin unabhängig. Also ist jede konvexe Kombination  $x$  von Punkten in  $f(\alpha \cup \alpha_0)$  eindeutig. Also gehört  $x$  genau dann sowohl zu  $\sigma = \text{conv}(f(\alpha))$  als auch zu  $\sigma_0 = \text{conv}(f(\alpha_0))$ , wenn  $x$  eine konvexe Kombination von  $f(\alpha \cap \alpha_0)$  ist. Es folgt, dass der Schnitt von  $\sigma$  und  $\sigma_0$  entweder leer, oder aber, wie gewünscht, der Simplex  $\text{conv}(f(\alpha \cap \alpha_0))$  ist.  $\square$

**Definition 2.12.** Seien  $K, L$  Simpliciale Komplexe,  $V_K = \{u_0, \dots, u_n\}$ . Also gilt für alle  $x \in |K|$ :  $x = \sum_{i=0}^n \lambda_i u_i$ ,  $\lambda_i \in \mathbb{R}$ .

1. Setze  $b_i(x) = \lambda_i$ . Man nennt die  $b_i$  die Baryzentrischen Koordinaten von  $x$ .
2. Eine Punkt-Abbildung ist eine Funktion  $\varphi : V_K \rightarrow V_L$ , mit der Eigenschaft, dass für jedes  $\sigma = \text{conv}(u_{i_1}, \dots, u_{i_j}) \in K$ ,  $j \in \{0, \dots, n\}$   
 $\sigma_0 = \text{conv}(\varphi(u_{i_1}), \dots, \varphi(u_{i_j})) \in L$

Dann kann man  $\phi$  in natürlicher Weise zu einer stetigen Abbildung  $f : |K| \rightarrow |L|$  ausdehnen, mit  $f(x) = \sum_{i=0}^n b_i(x) \varphi(u_i)$ . Man nennt  $f$  eine von  $\varphi$  aufgespannte simpliciale Abbildung.

**Satz 2.13.** Seien  $K$  und  $L$  Simpliciale Komplexe,  $\varphi$  eine bijektive Punkt-Abbildung für die zusätzlich gilt, dass die  $u_1, \dots, u_n \in V_K$  genau dann einen Simplex in  $K$  aufspannen, wenn die  $f(u_1), \dots, f(u_n)$  einen Simplex in  $L$  aufspannen. Dann ist die von  $\varphi$  aufgespannte simpliciale Abbildung  $f : |K| \rightarrow |L|$  ein Homöomorphismus.

Insbesondere sind zwei Simpliciale Komplexe  $K$  und  $T$  genau dann isomorph, wenn es für ihre Punkt-Schemata  $\mathcal{K}$  und  $\mathcal{T}$  ein bijektives  $f : V_{\mathcal{K}} \rightarrow V_{\mathcal{T}}$  gibt, so dass  $\{u_0, \dots, u_r\} \in \mathcal{K} \Leftrightarrow \{f(u_0), \dots, f(u_r)\} \in \mathcal{T}$  gilt.

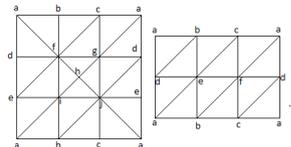
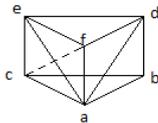
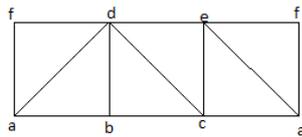
*Beweis.* Aufgrund der Bijektivität von  $\varphi$  reicht es zu zeigen, dass die von  $\varphi^{-1}$  aufgespannte simpliciale Abbildung  $g : |L| \rightarrow |K|$  invers zu  $f$  ist.

Sei  $x = \sum_{i=1}^n b_i(x)u_i$ . Dann ist  $f(x) = \sum_{i=1}^n b_i(x)\varphi(u_i)$  nach Definition und es gilt

$$g(f(x)) = g\left(\sum_{i=1}^n b_i(x)\varphi(u_i)\right) = \sum_{i=1}^n b_i(x)\varphi^{-1}(\varphi(u_i)) = \sum_{i=1}^n b_i(x)u_i = x$$

□

### Beispiel 2.14.



## Literatur

- [1] H. Edelsbrunner, J.L. Harer, *Computational Topology: An Introduction*, AMS, 2009.
- [2] J.R. Munkres, *Elements of algebraic topology*, Addison-Wesley, 1984.
- [3] J.R. Munkres, *Topology: a first course*, Prentice-Hall, 1975.